

EVO Max 系列

行业应用新旗舰

EVO Max 系列无人机具备业界领先的A-Mesh组网、强抗干扰、Autonomy自主飞行、高精度视觉导航、AI目标识别定位、720°全方位感知避障等能力及技术，满足复杂场景下全天候稳定可靠飞行与智能作业。EVO Max 4T搭载10倍光学变焦相机，可实现2公里车、船等目标的远距离侦查作业；EVO Max 4N搭载超星光级夜视相机，可实现超低照度黑暗环境的清晰作业。强大的飞行平台与多款云台挂载相结合，高效赋能公共安全、能源巡检、应急管理等领域，树立行业应用无人机新标杆。



全天候避障



超强抗干扰



高精度视觉导航



A-Mesh自组网



AI目标识别与定位



8K 10倍光学变焦相机



超星光级夜视相机



电池热替换



15公里图传距离



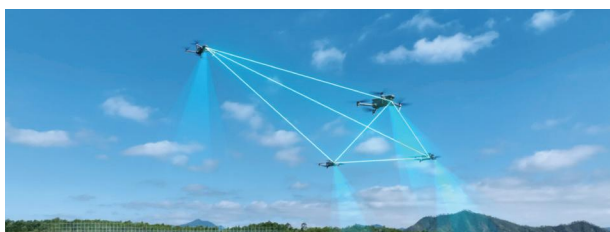
42分钟持久续航





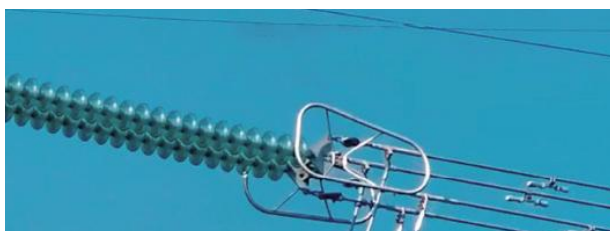
自主飞行规划

EVO Max 系列采用Autel Autonomy自主飞行技术, 实时采集周边环境数据, 在山地、树林、楼宇等复杂环境下实现全局路径规划、3D场景重建、自主绕障和返航, 赋能安防、巡检、测绘行业。



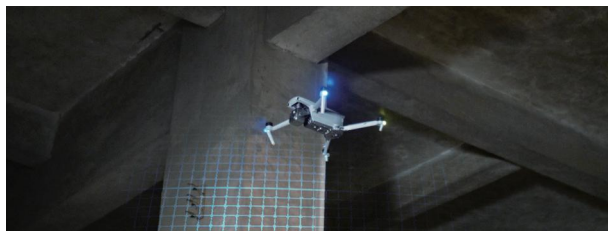
A-Mesh组网

业内首创A-Mesh组网技术, 可实现无人机与无人机之间, 无人机与地面终端之间多设备自由组网, 支持“一控多机”、“主从双控”等多种模式, 即便在长距跨越、障碍跨越, 山头、建筑绕飞, 甚至是无网络区域, 也能实现网络内多设备自由组网, 协同作业, 突破常规无人机的作业边界。



超强变焦

EVO Max 4T支持10倍连续光学变焦以及最高160倍混合变焦, 2公里外车、船等目标物体清晰可见。作业人员无需只身前往现场, 大幅提升作业效率, 高效赋能公共安全、能源巡检、应急救援等应用场景。



高精度视觉导航

在城市楼宇之间卫星信号遮挡、信号弱等场景下, 依然能获得高精度且低延迟的距离和坐标信息, 通过SLAM视觉导航技术实现室内外高精度导航定位功能进行稳定飞行。



超强抗干扰

机身内置的飞控计算单元、GNSS接收模块和图传模块, 使EVO Max 系列能够识别飞控干扰信号以及卫星定位干扰信号, 赋予EVO Max 系列可靠的飞行稳定性。



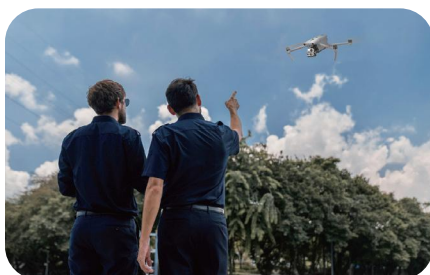
超强夜视

EVO Max 4N具备卓越夜视影像性能, 0.0001Lux 超低照度的黑暗环境下能清晰捕捉目标体的丰富细节, 可轻松实现透过玻璃遮挡侦察、5公里处光源体侦查, 完成远距离且隐秘的夜间飞行侦察任务。

应用场景



警用执法



治安巡逻



电力巡检



应急搜救



地理测绘



消防救援

融光4T XE / 融光4T V2

激光测距仪

5-1200米测量范围
 $\pm (1\text{米} + D \times 0.15\%)$ 测量精度
*D为测量距离

红外相机

640*512分辨率
9.1毫米焦距, 16倍数码变焦
-20°C至+150°C / 0°C至+550°C测温范围
 $\pm 2^\circ\text{C}$ 或读数的 $\pm 2\%$ (取较大者) 测温精度

变焦相机

1/2英寸CMOS, 4800万有效像素
F2.8-F4.8 可调光圈
10倍连续光学变焦, 160倍数码变焦
4000*3000 30P视频分辨率
8000*6000 最大照片尺寸

广角相机

1/2英寸CMOS, 4800万有效像素
F2.8光圈, FOV 83.4°
24毫米等效焦距
4000*3000 30P 最大视频分辨率
8000*6000 最大照片尺寸



融光4N / 融光4N V2

红外相机

640*512分辨率
9.1毫米焦距, 16倍数码变焦
-20°C至+150°C / 0°C至+550°C测温范围
 $\pm 2^\circ\text{C}$ 或读数的 $\pm 2\%$ (取较大者) 测温精度

激光测距仪

5-1200米测量范围
 $\pm (1\text{米} + D \times 0.15\%)$ 测量精度
*D为测量距离

夜视相机

230万有效像素
0.0001 Lux 环境亮度识别
ISO最高440000
1920*1200 30P视频分辨率
8倍数码变焦

广角相机

1/0.98英寸CMOS, 5000万有效像素
F1.85光圈, FOV 85°
23毫米等效焦距
4000*3000 30P 视频分辨率
8192*6144 最大照片尺寸



行业配件



Autel 智能遥控器 V3

7.9英寸视网膜触控显示屏, 分辨率达2048*1536。屏幕最大亮度达2000尼特, 50%亮度下可实现4小时连续工作。基于Autel SkyLink图传技术, 可实现15公里的1080p高清图像及遥控信号传输。内置128G存储空间, 支持以20MB/秒的最大速率将素材从无人机下载至移动设备。



道通多旋翼机巢 (选配)

基于领先的平台软件和控制算法, 可实现无人机自动起飞、自主巡检、精准降落、自动充电等功能。70千克滚筒式轻量化模块设计, 集成了气象站和工业控温空调, 应对全天候作业场景; 7公里作业半径, 工作人员足不出户即可下发任务指令, 降低人力成本, 赋能无人机多行业应用。



EVO Max 系列喊话探照一体机 (选配)

螺丝快拆设计, 探照灯支持远程调节或跟随云台自动调整俯仰角度; 照度30 Lux@50米、3 Lux@150米; 喊话器广播距离达300米, 音量114分贝@1米, 支持录音或音频播放。



RTK模块 (选配)

有效提高抗电磁干扰能力, 实现厘米级定位精度, 协助完成精细化巡检任务。

EVO Max 系列 & EVO Max 系列 V2 对比



EVO Max 系列 V2调整了鱼镜头和夜航灯位置,进一步提升无人机的视觉避障性能。



EVO Max 系列 V2机身侧面增加多道散热槽,有效提升散热效果。

挂载及功能对比

	EVO Max 系列			EVO Max 系列 V2	
云台 ^[1]	融光4T	融光4T XE	融光4N	融光4T V2	融光4N V2
电池 ^[2]	标配 ABX40 或 ABX41			标配 ABX41-D (支持电池在位检测功能)	
其他挂载	RTK模块、喊话探照一体				
4G图传 ^[3]	不支持			支持, 外挂4G模块	
遥控器	Autel 智能遥控器 V3				
APP	Autel Enterprise				

注:

[1] 融光4T XE / 4N / 4T V2 / 4N V2云台可在EVO Max 系列和EVO Max 系列 V2机身上相互兼容适配, 融光4T云台仅适配于EVO Max 系列机身。

[2] EVO Max 系列标配 ABX40 或 ABX41 型号电池 (具体以实际购买为准), EVO Max 系列 V2标配 ABX41-D 型号电池。EVO Max 系列与EVO Max 系列 V2 的电池可以通用, 且均支持热插拔。ABX41-D 型号智能电池支持电池在位检测功能, 当EVO Max 系列 V2检测到安装的 ABX41-D 电池未完全卡入卡槽时, 将同步触发App提醒防护, 杜绝断电、接触不良等安全隐患。若EVO Max 系列使用 ABX41-D 型号智能电池, 及EVO Max 系列 V2使用 ABX40 或 ABX41 型号智能电池, 以上两种情况均无法使用在位检测功能。

[3] 该产品更多详细信息请联系销售负责人。

技术参数

系列	EVO Max 系列			EVO Max 系列 V2	
型号	EVO Max 4T	EVO Max 4N	EVO Max 4T XE	EVO Max 4T V2	EVO Max 4N V2
机身尺寸	562*649*150毫米 (机臂展开, 含1136螺旋桨) 563*650*150毫米 (机臂展开, 含1158螺旋桨)			563*657*147毫米 (机臂展开, 含1158螺旋桨)	
重量	1645克 (含ABX40智能电池、融光4T云台、螺旋桨)	1665克 (含ABX40智能电池、融光4N云台、螺旋桨)	1635克 (含ABX40智能电池、融光4T XE云台、螺旋桨)	1666克 (含ABX41-D智能电池、融光4T V2云台、螺旋桨)	1700克 (含ABX41-D智能电池、融光4N V2云台、螺旋桨)
最大起飞重量	1999克				
最长飞行时间	42分钟				
最大续航里程	25千米				
最大抵抗风力	12米/秒				
工作频率	900MHz / 2.4GHz / 5.8GHz				
图传距离	15公里				
IP防护等级	IP43 (*定制服务)				
GNSS	GPS + GLONASS + Galileo + BDS				