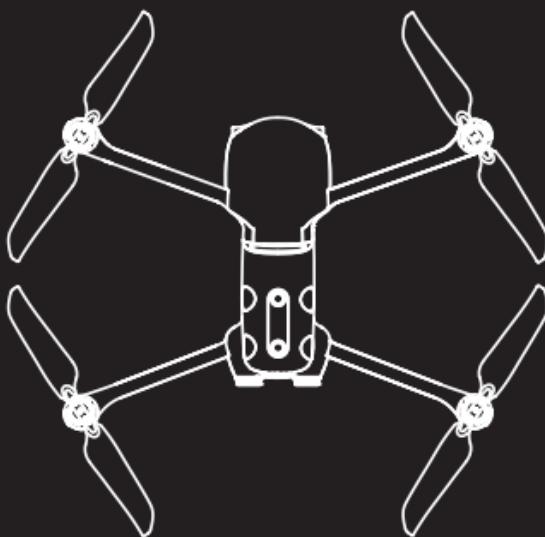


快速指引

EVO II 系列



AUTEL
ROBOTICS

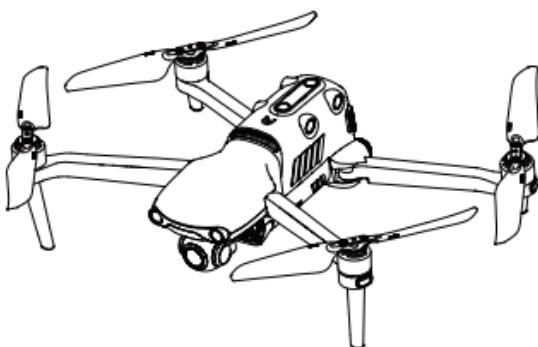
目录

1. 初识EVO II	1
2. 飞行器前视&后视&左视图	1
3. 飞行器右视&上视&下视图	2
4. 飞行指示灯	4
5. 遥控器	5
6. 飞行器&遥控器充电	6
7. 下载Autel Explorer™ 应用程序 (可选择)	7
8. 准备飞行器	7
9. 安装螺旋桨	8
10. 准备遥控器	9
11. 开启设备	10
12. 起飞	10
13. 摆杆操控方法 (美国手)	11

1. 初识EVO II

现在开启您的探索、发现和创造之旅。EVO II 不仅具有避障和智能飞行模式等先进的功能，而且利用高科技装备轻松实现 72km/h 最高速度，长达 35 分钟的悬停时间、40 分钟飞行时间、9 km(FCC)操作距离。

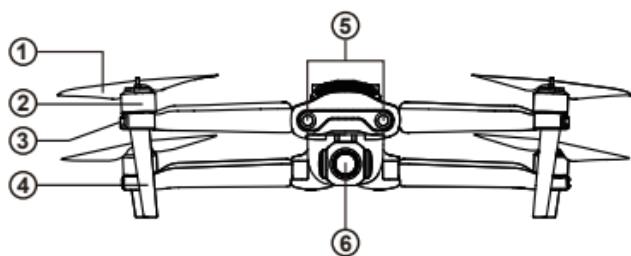
而飞行性能只是一个开始。EVO II 稳定的 3 轴相机可以在移动设备上查看高达 1080p 的实时画面，或者在遥控器的内置 OLED 屏幕上查看 720p 实时画面。



⚠ 重要：

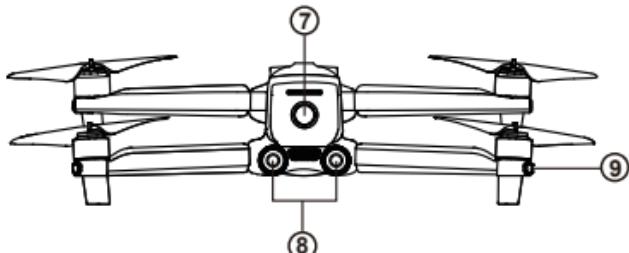
1. 初次飞行之前请查阅所有文档说明。
2. 不当操作无人机将会带来伤害或损失，并失去所有适用的质保服务。

2. 飞行器前视&后视&左视图



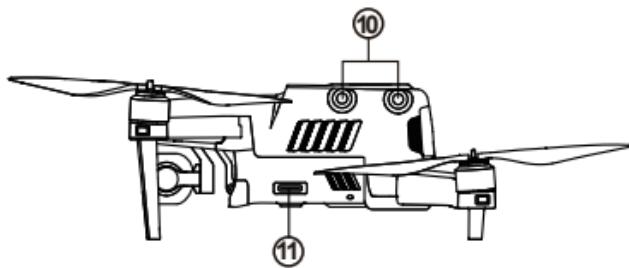
前视图

- | | |
|-----------|----------|
| ① 螺旋桨 | ④ 起落架 |
| ② 电机 | ⑤ 前视视觉系统 |
| ③ 前LED指示灯 | ⑥ 相机云台 |



后视图

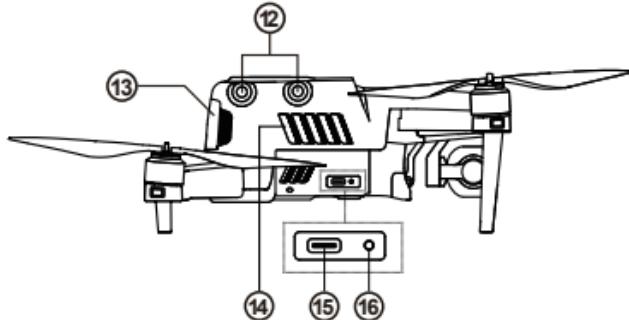
- | | |
|----------|-------------|
| ⑦ 电源按钮 | ⑨ 后 LED 指示灯 |
| ⑧ 后视视觉系统 | |



左视图

- | | |
|----------|---------|
| ⑩ 左侧视觉系统 | ⑪ SD卡卡槽 |
|----------|---------|

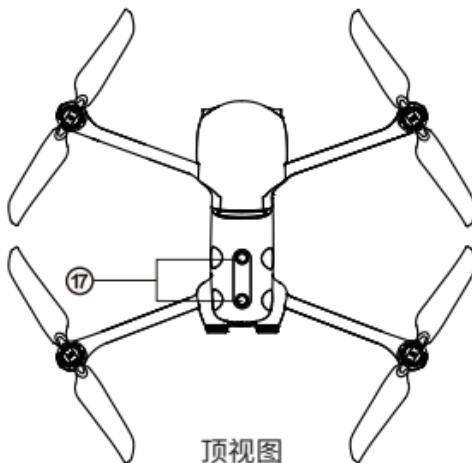
3. 飞行器右视&上视&下视图



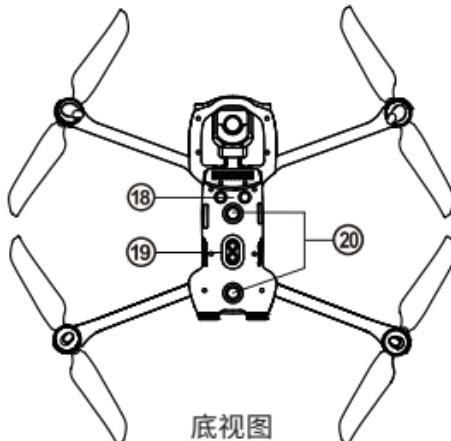
右视图

- ⑫ 右侧视觉系统
- ⑭ 风扇排风口
- ⑯ 遥控配对按钮/配对指示灯

- ⑬ 飞行器电池
- ⑮ USB-C 端口



⑰ 上部视觉系统



- ⑯ 超声波传感器
- ⑰ 下部视觉 LED 补光灯
- ⑰ 下部视觉系统

4. 飞行指示灯

飞行器每个臂的末端有一个 LED 指示灯。前面的 LED 亮起后为稳定的红色，可以帮助您辨别机头方向。后面的 LED 将显示飞行器当前的飞行状态。下表所示为每个状态指示灯的含义。

指示灯指示符：

慢速闪烁：每 2 秒闪烁一次

颜色指示符：

R 红色

快速闪烁：每秒闪烁两次

G 绿色

闪烁两次：闪烁两次，然后暂停，之后重复该过程

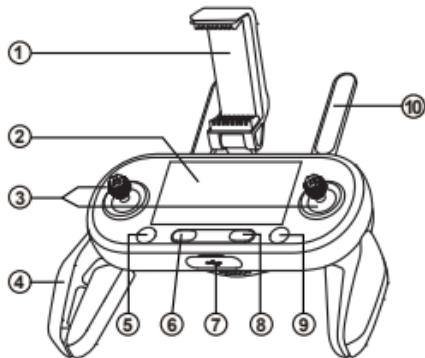
Y 黄色

交替闪烁：以不同的颜色交替闪烁

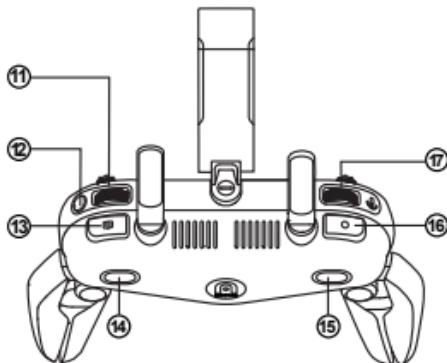
飞行 LED 指示灯状态定义	
正常状态	
RGY - 交替闪烁	系统自检
YG - 交替闪烁	预热
G - 慢速闪烁	飞行器处于 GPS 模式
警告	
Y - 慢速闪烁	飞行器处于 ATTI 模式
Y - 快速闪烁	飞行器与遥控器之间无连接
R - 慢速闪烁	低电量警告
R - 快速闪烁	严重低电量警报
R - 常亮	严重问题或IMU 异常
RY - 交替闪烁	指南针异常，需校准/磁力计干扰
指南针校准	
Y - 快速闪烁	准备对指南针进行校准/飞行器正在进行校准
G - 常亮	校准成功
R - 红色常亮	校准失败

手势指令	
R - 快速闪烁	接收到手势指令

5. 遥控器



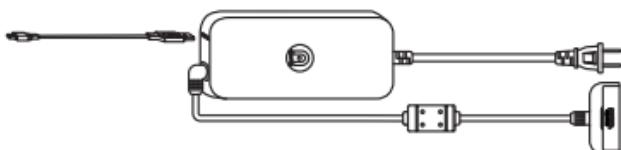
- | | |
|-----------|----------------------------------|
| ① 移动设备支架 | 可调 180°观看角度, 提供最佳观看效果 |
| ② 飞行信息面板 | 显示飞行状态、警告消息和实时视频画面 |
| ③ 摆杆 | 控制飞行器的方向和运动 |
| ④ 手柄 | 可折叠以减少存放空间 |
| ⑤ 起飞/降落按钮 | 操控飞行器起飞或降落 |
| ⑥ 电源按钮 | 长按该按钮 2 秒可打开/关闭遥控器 |
| ⑦ USB 端口 | 用于充电或连接移动设备 |
| ⑧ 暂停按钮 | 指示飞行器暂停自主飞行并悬停在原地,
或者恢复自主飞行 |
| ⑨ 返航按钮 | 命令飞行器返回返航点 |
| ⑩ 天线 | 与飞行器之间的通信频率为 2.4 GHz /
5.8GHz |



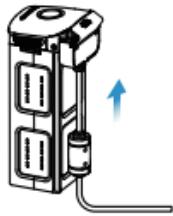
- | | |
|-----------|---|
| ⑪ 屏幕导航旋钮 | 滚动浏览 OLED 屏幕 |
| ⑫ 屏幕导航按钮 | 断开移动设备后，按此按钮 1 秒可进入/退出遥控器上的图像传输屏幕 |
| ⑬ 快门按钮 | 拍摄照片。打开连拍模式后，按一下该按钮可拍摄多张图片。有关详细说明，请参阅 App 手册。 |
| ⑭ 按钮 A | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能 |
| ⑮ 按钮 B | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能 |
| ⑯ 录像按钮 | 开始或停止视频录制 |
| ⑰ 云台俯仰角拨轮 | 控制相机云台的俯仰角 |

6. 飞行器&遥控器充电

充电器含两个接口，可同时为飞行器电池和遥控器充电。



1) 飞行器电池：将充电线插入充电槽口。



2) 遥控器：揭开遥控器底部的USB接口保护盖，将USB充电线插入充电端口。

备注

- 飞行前应始终将飞行器和遥控器电池充满电。
 - 飞行器电池充满约需 90 分钟，而遥控器充满约需 180 分钟。
-



7. 下载Autel Explorer™ 应用程序 (可选择)

虽然只使用遥控器便可操控飞行器，但高级飞行和摄影录像功能需要借助应用程序来实现。

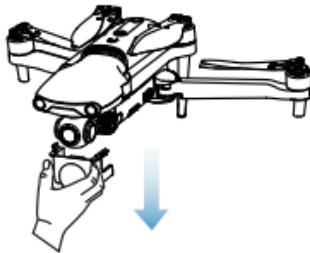
参考以下步骤连接应用程序。

1. 在App Store或安卓应用市场中输入关键字“Autel Explorer”，搜索并下载Autel Explorer™ 应用程序。
2. 在您的移动设备上启动应用程序。
3. 根据屏幕提示连接移动设备和遥控器。

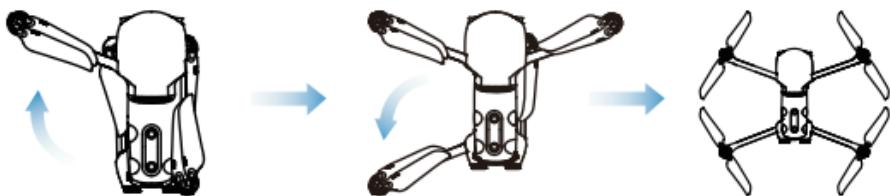
注意：Autel Explorer支持iOS 9.0及之后的版本和Android 4.4及之后的版本。

8. 准备飞行器

1) 请在开启飞行器电源开关前，始终取下云台保护罩。缓缓抽出安装的云台保护罩，如下图所示。



2) 展开机臂和螺旋桨



△ 重要

折叠机臂之前，应先关闭飞行器电源开关。先折叠后机臂和螺旋桨，然后再折叠前机臂。

9. 安装螺旋桨

飞行器默认已安装好螺旋桨，如果您需要重新安装，请参考以下指导。注意螺旋桨必须完好无损且稳固安装在飞行器上，且将带有白色圆环标志的螺旋桨和电机配对到一起。

• 安装螺旋桨

- 1) 确认飞行器已关闭。
- 2) 选好与每个电机匹配的螺旋桨。
- 3) 用力按下螺旋桨，然后沿锁定方向转动，使螺旋桨安装牢固。

• 拆卸螺旋桨

- 1) 关闭飞行器。
- 2) 用力按下螺旋桨，然后沿解锁方向转动，以拆下螺旋桨。



说明

- 锁定方向：按指示方向旋转以固定螺旋桨。
- 解锁方向：按照指示旋转螺旋桨以将其松开。
- 黑编码螺旋桨>配对>黑编码电机
- 白编码螺旋桨>配对>白编码电机

△ 警告

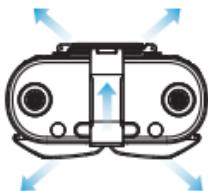
安装或拆卸螺旋桨之前，应先关闭飞行器电源开关。

△ 重要

安装或拆卸螺旋桨时，需佩戴防护手套。

10. 准备遥控器

1) 依次展开移动设备支架，天线和手柄。

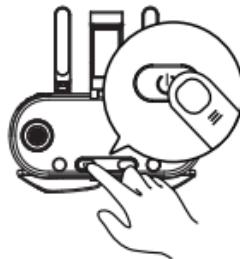


2) 垂直摆放天线来获取最强信号。

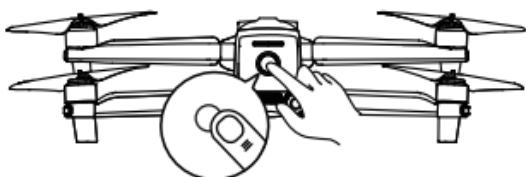


11. 开启设备

- 1). 长按电源开关2秒,开启遥控器。

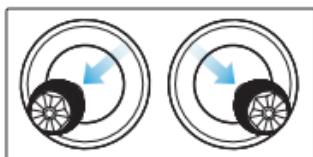


- 2). 长按电源按钮3秒,开启飞行器。电量指示灯随之亮起,显示当前飞行器电量。

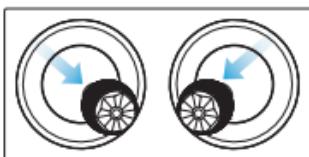


12. 起飞

- 1) 起飞前,请将飞行器置于平坦地面,并使机尾朝向自己。
- 2) 以内倾或外倾方式掰动摇杆并停留2秒:



或者



- 3) 电机启动后,您可选择以下任一方法命令飞行器起飞:



按住起飞/降落按钮
3秒钟



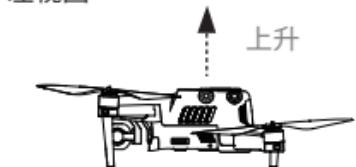
慢慢地向上推动
左侧摇杆 (模式2)

注意: 起飞前,将飞机放在平坦的水平面上,并使飞机的后侧朝向您。

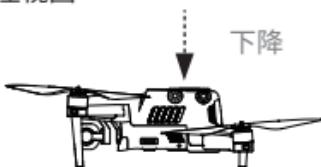
13. 摆杆操控方法 (美国手)

左摇杆

左视图



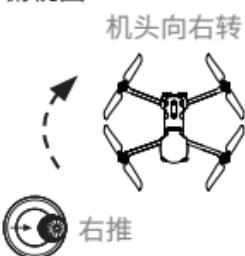
左视图



俯视图

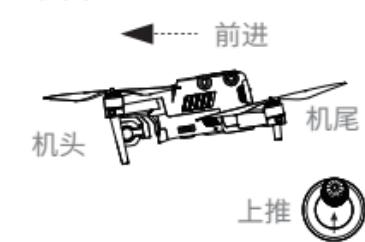


俯视图

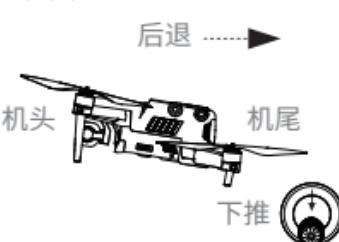


右摇杆

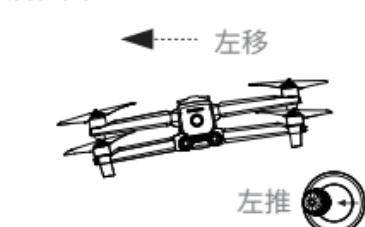
左视图



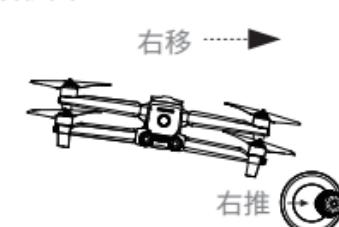
左视图



后视图



后视图





WWW.AUTELROBOTICS.CN

©2020-2021 道通智能航空技术股份有限公司 | 版权所有