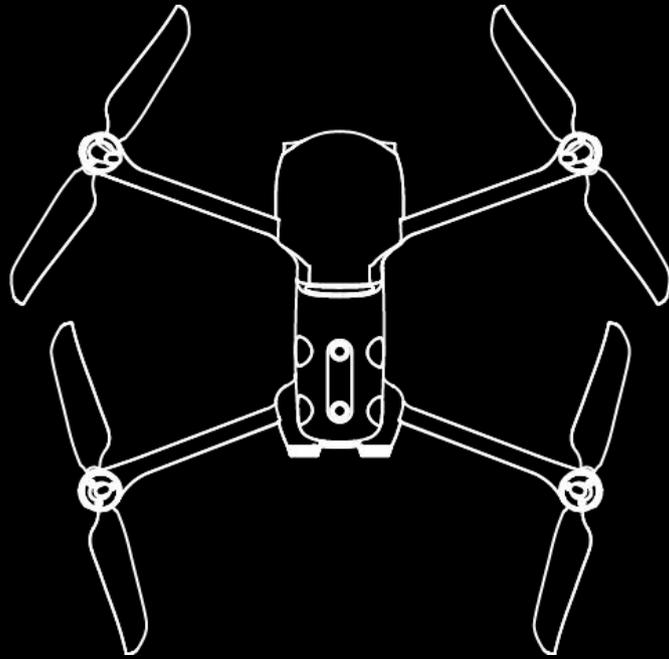


快速指引

EVO II Dual 640T



AUTEL
ROBOTICS

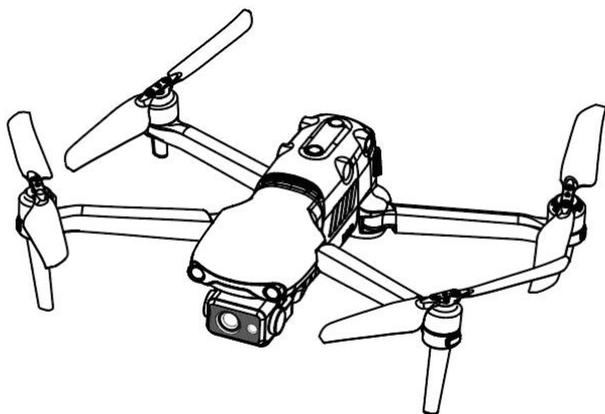
目录

1. 初识 EVO II Dual 640T	1
2. 飞行器前视&后视&左视图	1
3. 飞行器右视&上视&下视图	2
4. 飞行指示灯	4
5. 遥控器	5
6. 飞行器&遥控器充电	6
7. 下载 Autel Explorer™ 应用程序	6
8. 准备飞行器	7
9. 安装螺旋桨	7
10. 准备遥控器	8
11. 开启设备	9
12. 起飞	9
13. 摇杆操控方法 (美国手)	10

1. 初识 EVO II Dual 640T

现在开启您的探索、发现和创造之旅。EVO II Dual 640T 不仅具有避障和智能飞行模式等先进的功能，而且利用高科技装备轻松实现 72km/h 最高速度，长达 33 分钟的悬停时间、38 分钟飞行时间、9km (FCC) 操作距离。

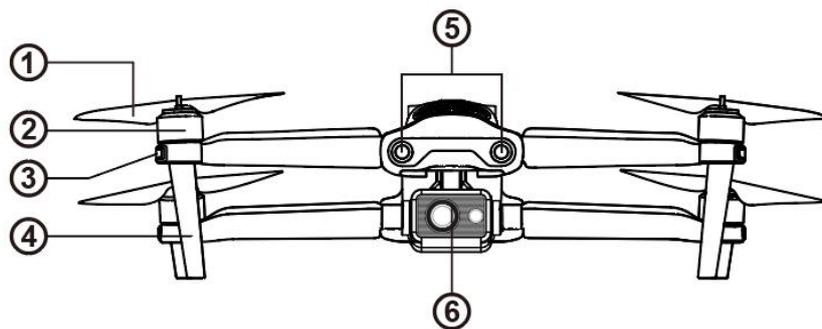
而飞行性能指示一个开始。EVO II Dual 640T 稳定的 3 轴相机可在移动设备上查看高达 1080p 的实时画面，或者在遥控器的内置 OLED 屏幕上查看 720p 实时画面。



⚠ 重要

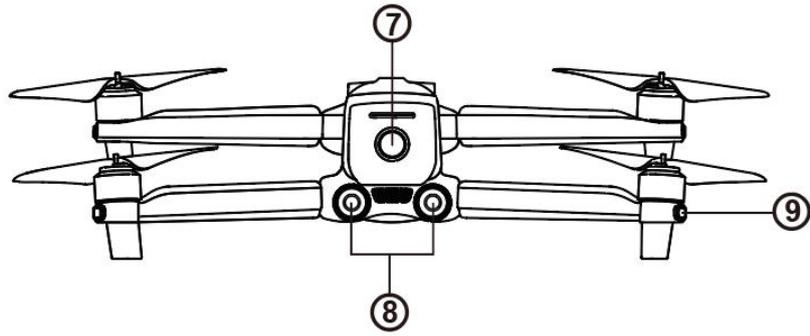
1. 初次飞行之前查阅所有文档说明。
2. 不当操作无人机将会带来伤害或损失，并失去所有适用的质保服务。

2. 飞行器前视&后视&左视图



前视图

- | | |
|-------------|----------|
| ① 螺旋桨 | ④ 起落架 |
| ② 电机 | ⑤ 前视视觉系统 |
| ③ 前 LED 指示灯 | ⑥ 相机云台 |

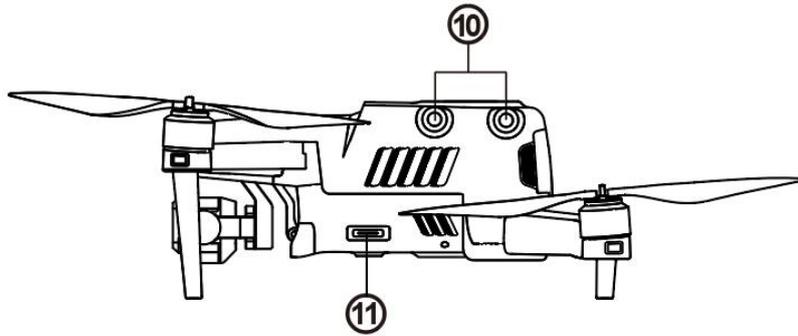


后视图

⑦ 电源按钮

⑨ 后 LED 指示灯

⑧ 后视视觉系统

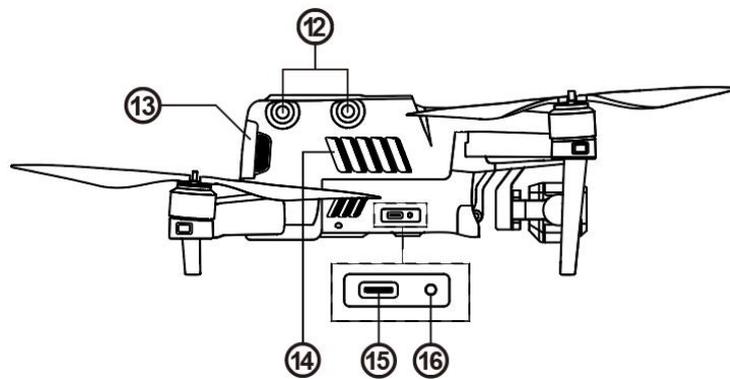


左视图

⑩ 左侧视觉系统

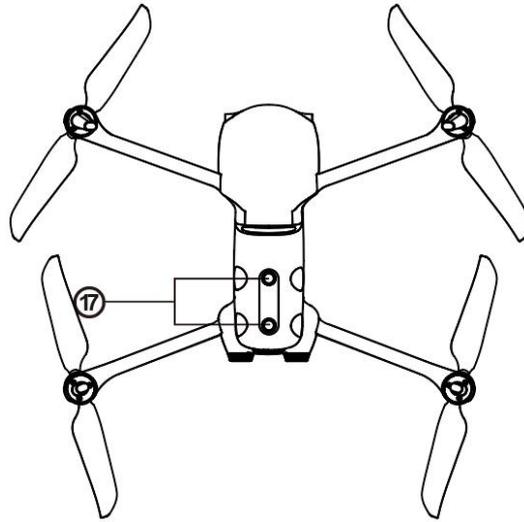
⑪ SD 卡卡槽

3. 飞行器右视&上视&下视图



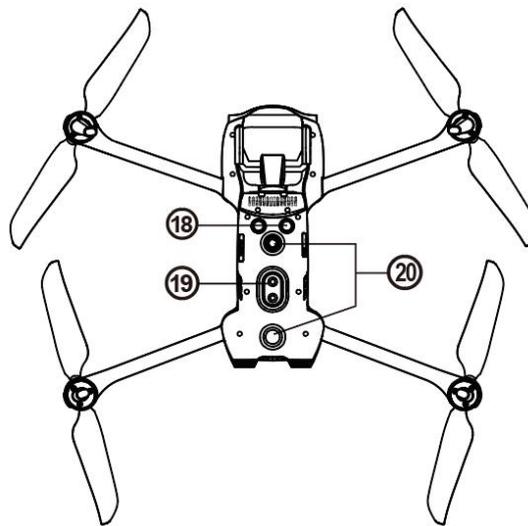
右视图

- ⑫ 右侧视觉系统
- ⑬ 飞行器电池
- ⑭ 风扇排风口
- ⑮ USB-C 端口
- ⑯ 遥控配对按钮/配对指示灯



顶视图

- ⑰ 上部视觉系统



底视图

- ⑱ 超声波传感器
- ⑲ 下部视觉LED补光灯
- ⑳ 下部视觉系统

4. 飞行指示灯

飞行器每个机臂的末端均有一个 LED 指示灯。前面的 LED 亮起后为稳定的红色，可以帮助您辨别机头的方向。后面的 LED 将显示飞行器当前的飞行状态。下表所示为每个状态指示灯的含义。

指示灯指示符：

慢速闪烁：每 2 秒闪烁一次

快速闪烁：每秒闪烁两次

闪烁两次：闪烁两次，然后暂停，之后重复该过程

交替闪烁：以不同的颜色交替闪烁

颜色指示符：

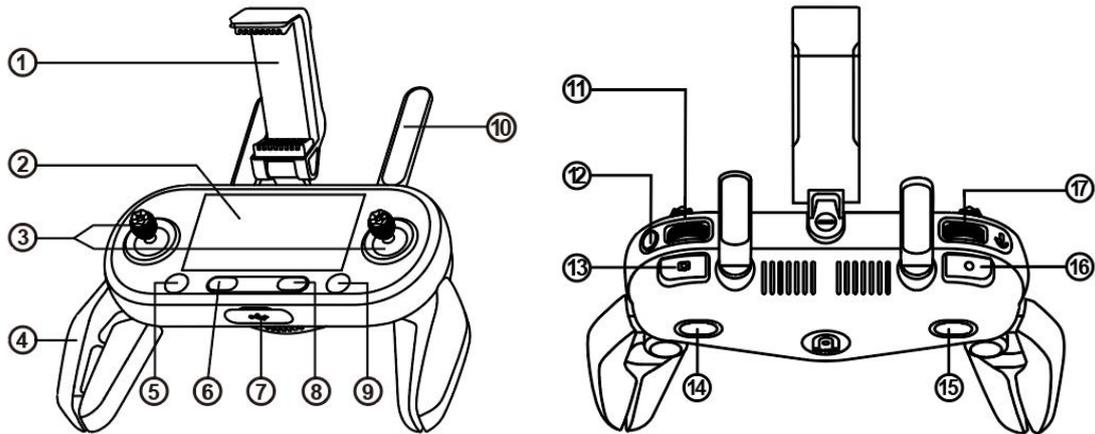
R 红色

G 绿色

Y 黄色

飞行 LED 指示灯状态定义	
正常状态	
RGY - 交替闪烁	系统自检
YG - 交替闪烁	预热
G - 慢速闪烁	飞行器处于 GPS 模式
警告	
Y - 慢速闪烁	飞行器处于 ATTI 模式
Y - 快速闪烁	飞行器与遥控器之间无连接
R - 慢速闪烁	低电量警告
R - 快速闪烁	严重低电量警报
R - 常亮	严重问题或 IMU 异常
RY - 交替闪烁	指南针异常，需校准/磁力计干扰
指南针校准	
Y - 快速闪烁	准备对指南针进行校准/飞行器正在进行校准
G - 常亮	校准成功
R - 红色常亮	校准失败
手势指令	
R - 快速闪烁	接收到手势指令

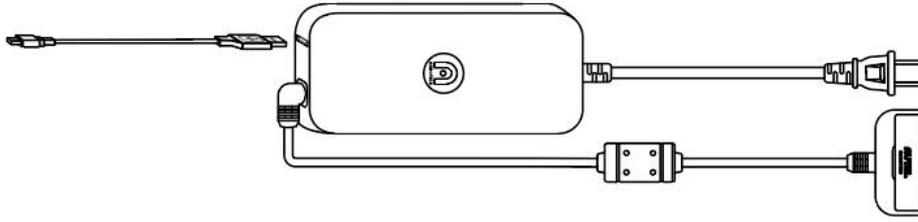
5. 遥控器



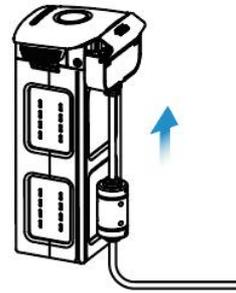
- | | |
|-----------|---------------------------------------|
| ① 移动设备支架 | 可调 180° 观看角度，提供最佳观看效果 |
| ② 飞行信息面板 | 显示飞行状态、警告消息和实时视频画面 |
| ③ 摇杆 | 控制飞行器的方向和运动 |
| ④ 手柄 | 可折叠以减少存放空间 |
| ⑤ 起飞/降落按钮 | 操控飞行器起飞或降落 |
| ⑥ 电源按钮 | 长按该按钮 2 秒可打开/关闭遥控器 |
| ⑦ USB 端口 | 用于充电或连接移动设备 |
| ⑧ 暂停按钮 | 指示飞行器暂停自主飞行并悬停在原地，或恢复自主飞行 |
| ⑨ 返航按钮 | 命令飞行器返回航点 |
| ⑩ 天线 | 与飞行器之间的通信频率为 2.4 GHz |
| ⑪ 屏幕导航拨轮 | 滚动浏览 OLED 屏幕 |
| ⑫ 屏幕导航按钮 | 断开移动设备后，按此按钮 1 秒可进入/退出 图像传输 屏幕 |
| ⑬ 快门按钮 | 拍摄照片。打开连拍模式后，按一下该按钮可拍摄多张图片。 |
| ⑭ 按钮 A | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能 |
| ⑮ 按钮 B | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能 |
| ⑯ 录像按钮 | 开始或停止录制视频 |
| ⑰ 云台俯仰角拨轮 | 控制相机云台的俯仰角 |

6. 飞行器&遥控器充电

充电器含两个接口，可同时为飞行器电池和遥控器电池充电。



1) 飞行器电池：将充电线插入充电槽口



2) 遥控器：揭开遥控器底部的 USB 接口保护盖，将 USB 充电线插入充电端口。



备注

- 飞行前应始终将飞行器和遥控器电池充满电。
 - 飞行器电池充满约需 90 分钟，而遥控器充满约需 180 分钟。
-

7. 下载 Autel Explorer™ 应用程序

虽然只使用遥控器便可操控飞行器，但高级飞行和摄录功能需要借助应用程序来实现。

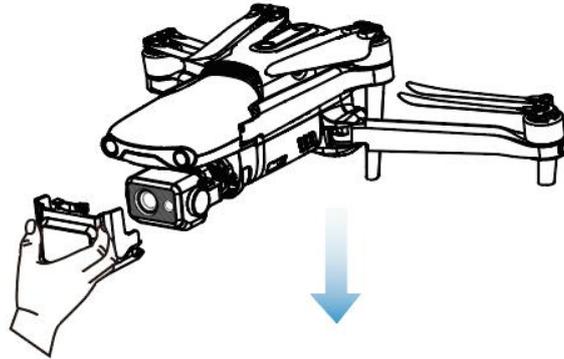
参考以下步骤连接应用程序。

1. 在 App Store 或安卓应用市场中输入关键字 “Autel Explorer” ，
搜索并下载 Autel Explorer™ 应用程序。
2. 在您的移动设备上启动应用程序。
3. 根据屏幕提示连接移动设备和遥控器。

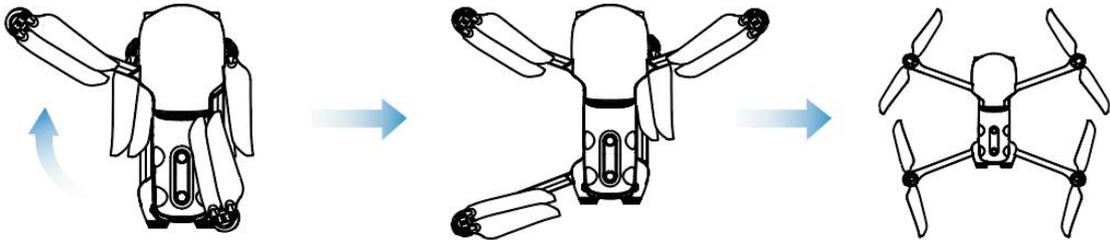
注意：Autel Explorer 支持 iOS 9.0 及之后的版本和 Android 4.4 及之后的版本。

8. 准备飞行器

1) 请在开启飞行器电源开关前，始终取下云台保护罩。换换抽出安装的云台保护罩，如下图所示。



2) 展开机臂和螺旋桨



⚠ 重要

折叠机臂之前，应先关闭飞行器电源开关。先折叠后机臂和螺旋桨，再折叠前机臂。

9. 安装螺旋桨

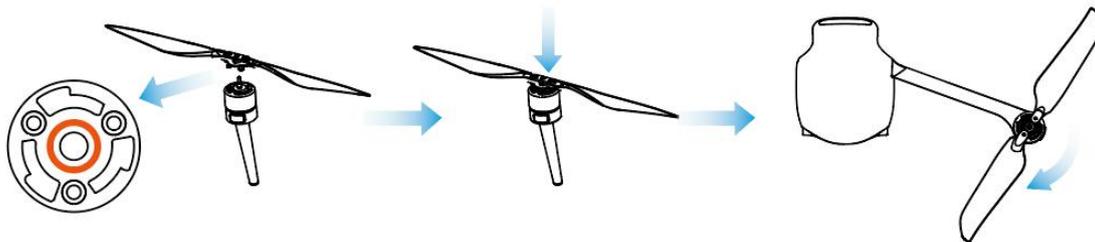
飞行器默认已安装好螺旋桨，如果您需要重新安装，请参考以下指导。注意螺旋桨必须完好无损且稳固安装在飞行器上且将带有白色圆环标志的螺旋桨和电机配对在一起。

- 安装螺旋桨

- 1) 确认飞行器已关闭。
- 2) 选好与每个电机匹配的螺旋桨。
- 3) 用力按下螺旋桨，然后沿锁定方向转动，使螺旋桨安装牢固。

- 拆卸螺旋桨

- 1) 关闭飞行器。
- 2) 用力按下螺旋桨，然后沿解锁方向转动，以拆下螺旋桨。



说明：



锁定方向：按指示方向旋转以固定螺旋桨。



解锁方向：按照指示旋转螺旋桨以将其松开。



黑编码螺旋桨 > 配对 > 黑编码电机



白编码螺旋桨 > 配对 > 白编码电机

⚠ 警告

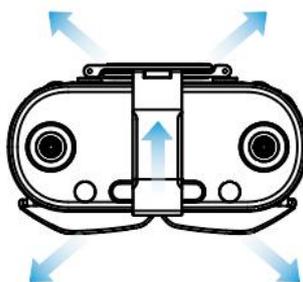
安装或拆卸螺旋桨之前，应先关闭飞行器电源开关。

⚠ 重要

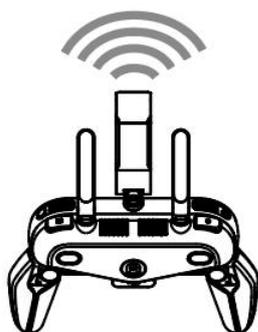
安装或拆卸螺旋桨之前，需佩戴防护手套。

10. 准备遥控器

1) 依次展开移动设备支架，天线和手柄。



2) 垂直摆放天线来获取最强信号。



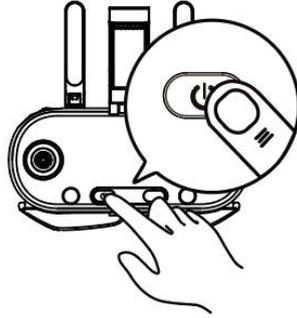
强



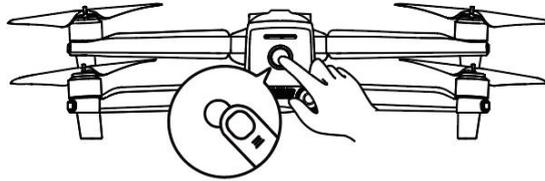
弱

11. 开启设备

1) 长按电源开关 2 秒，开启遥控器。



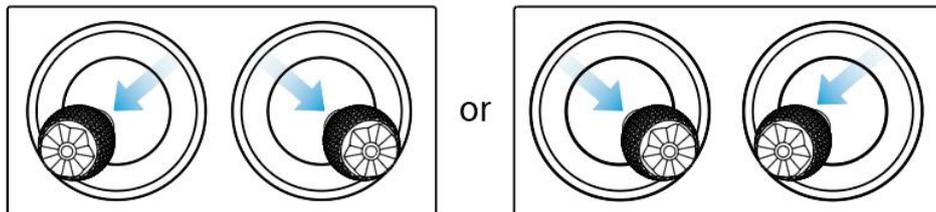
2) 长按电源按钮 3 秒，开启飞行器。电量指示灯随之亮起，显示当前飞行器的电量。



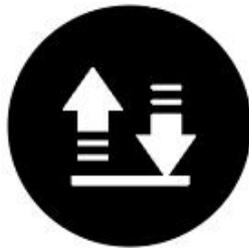
12. 起飞

1) 起飞前，请将飞行器置于平坦地面，并使机尾朝向自己。

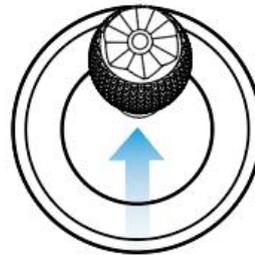
2) 以内倾或外倾方式扒动摇杆并停留 2 秒，如下图所示。



3) 电机启动后，您可以选择以下任一方法命令飞行器起飞：



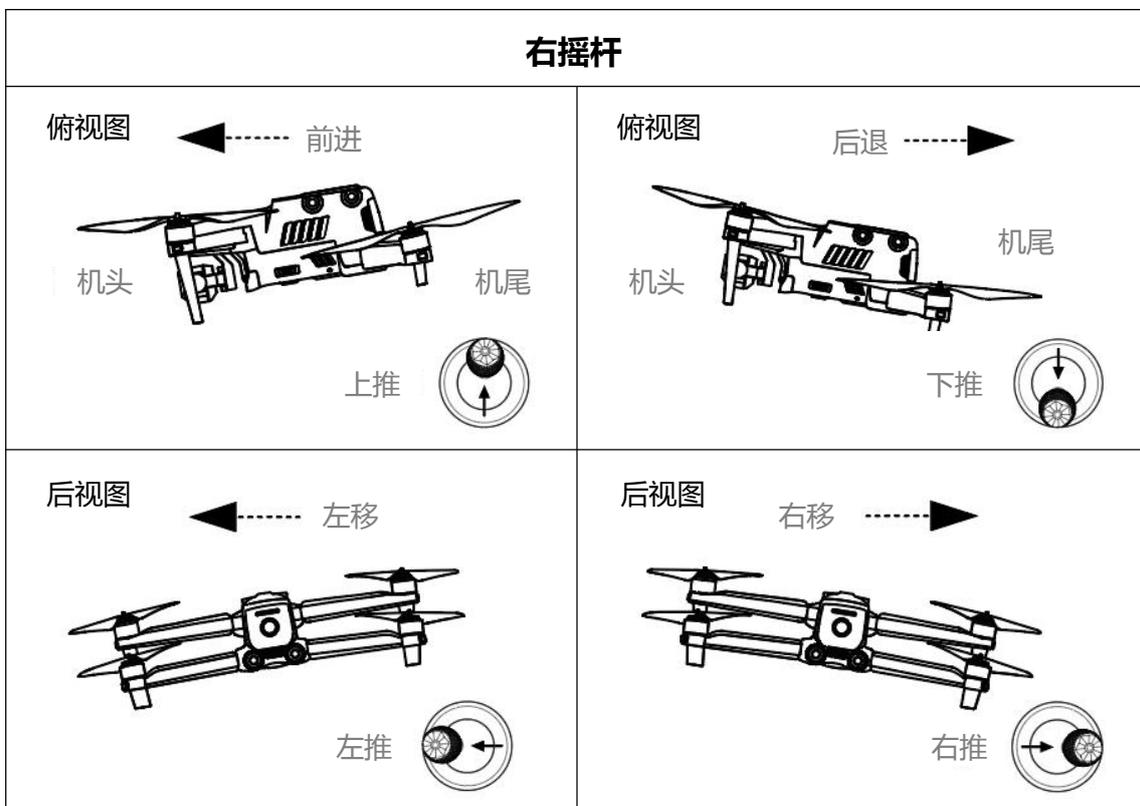
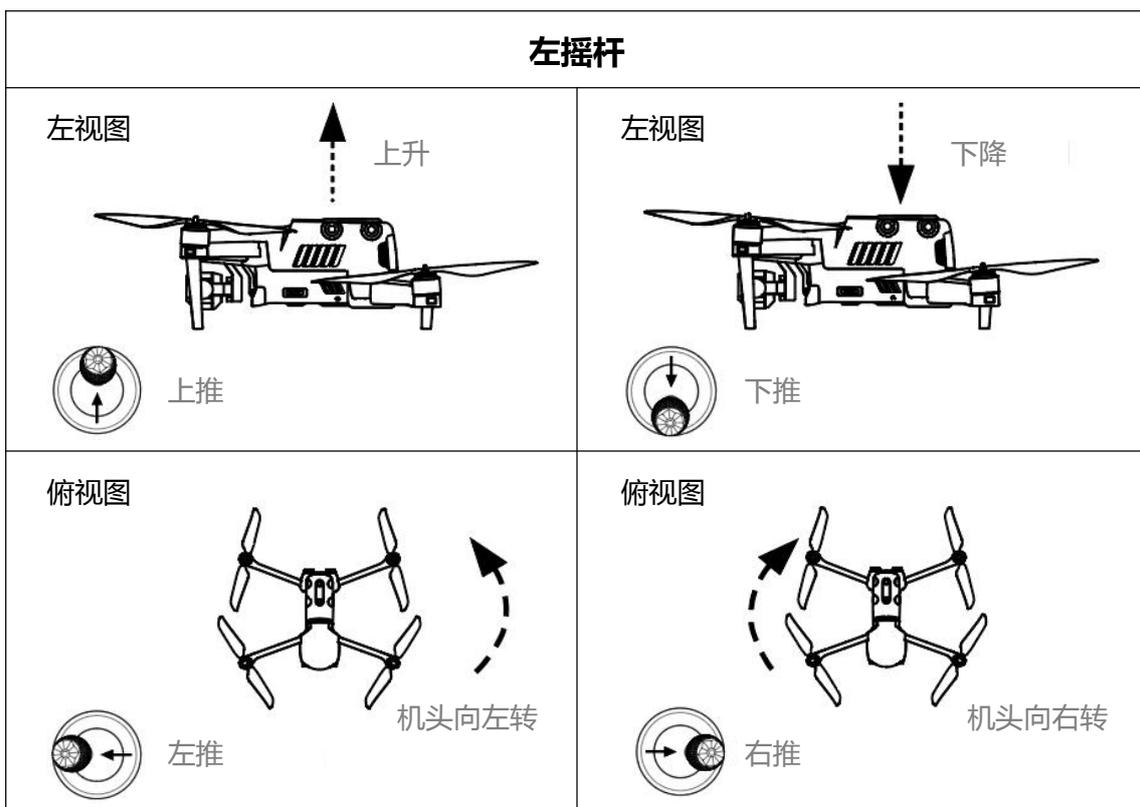
按住起飞/降落
按钮 3 秒钟



慢慢向上推动
左摇杆(模式 2)

注意：起飞前，将飞机放在平坦的水平面上，并使飞机的后侧朝向您。

13. 摇杆操控方法 (美国手)





WWW.AUTELROBOTICS.CN

©2020-2021 道通智能航空技术股份有限公司 | 版权所有